



日本国特許庁  
JAPAN PATENT OFFICE

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

出願年月日 2002年12月 6日  
Date of Application:

出願番号 特願2002-383083  
Application Number:

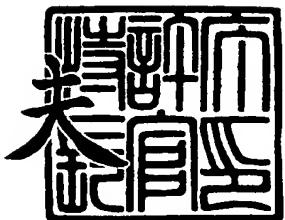
[ST. 10/C] : [JP2002-383083]

出願人 加藤 宝一  
Applicant(s):

2003年12月 4日

特許庁長官  
Commissioner,  
Japan Patent Office

今井康



【書類名】 特許願  
【整理番号】 KTMEPS21  
【提出日】 平成14年12月 5日  
【あて先】 特許庁長官 殿  
【発明者】  
【住所又は居所】 大阪府大阪市鶴見区鶴見5丁目6番9号301室  
【氏名】 加藤 宝一  
【特許出願人】  
【住所又は居所】 大阪府大阪市鶴見区鶴見5丁目6番9号301室  
【氏名又は名称】 加藤 宝一  
【提出物件の目録】  
【物件名】 明細書 1  
【物件名】 図面 1  
【物件名】 要約書 1

【書類名】 明細書

【発明の名称】 簡易式入出力プログラミングシステム

【特許請求の範囲】

【請求項1】 信号入出力及びアナログ入出力及び操作キー入力及び通信送受及び表示出力のプログラミング作製のため、特定言語へのマッピングを行う、選択型コマンドジェネレーター。

【請求項2】 請求項1で作製された言語の多重処理用簡易コンパイラ。

【請求項3】 請求項2のコンパイラでコンパイルしたオブジェクトを実行させるコントローラ。

【発明の詳細な説明】

【0001】

信号入出力処理、アナログ入出力処理、通信送受処理、操作キー入力処理、表示出力処理を初心者が平易に設計し得る旨のビジュアルかつ記述選択型のコマンドジェネレーターをパソコンにて実行させ、コーディング手法を用いずとも、システム運用を遂行させるものである。

【発明の属する技術分野】

本発明は、産業用計測機、制御機のプログラミング手法の平易化に関する。

【0002】

【従来の技術】

コンピューター一般における従来のプログラミング手法は、コーディング形式によるもの。産業用入出力処理装置としては線画及び記号を付加して行くピジュアル形式のラダー図によるものが主たるものである。コーディング形式は近年、より一層拡充された各種コンパイラがそれぞれの機能を競っており、優劣をつけがたいものがあるが、概して、元来コンパイラは関数演算、ファイルマネジメント、画面入出力等諸機能を時系列で処理するを旨とし、時には多重処理用OSを持ったものもある。しかし、多点のI/Oを処理するにはコーディング文字数が多くなり、不便である。一方ラダー図の方はハードウェア技術者にとって設計回路に近く、ラダー図シーケンシャル処理は先頭ステップから末尾ステップまでを一瞬にして実行をサイクリックに繰り返すものでI/O専一機としては高速

であるが、時系列のヒストリー組立てには熟練度を要する。つまり統合する意志的なものは常にユーザー側にあり、個人的な個性、能力差によってはシステム状態数の増大にともない、幾何級数的に複雑度が増大する。更にプログラムの流れは一次元的に流れるので、多重処理用OSを持たないものは、フラッグやメモリスイッチやメモリーのスケジューラーを製作者が作り出して多重処理を構築する。

### 【0003】

#### 【発明が解決しようとする課題】

以上のように述べた従来のプログラミング製作システムでは初心技術者では状態ステップが多ければ多いほど開発出来なくなる（あるいは長期間になる）ので、この問題を一挙に解決するものである。

### 【0004】

問題解決に3通りあり、第一に、コーディングミスをさけるためにも、ネーミング検証方式にて処理し、記述選択方式にて、コーディングさせない事。

第二に、多重処理と各処理の連携の統合、規制をコマンドジェネレーターもしくは簡易コンパイラで統合、規制すべきものである事。

第三に、多重処理を意識せずに各々のタスクについてあくまでもフローチャートの流れを反影出来る形式でなければならない。極論すれば命令書の参照なしに製作出来る事。音声会話形式のロボットティーチング指令の将来へつなげる事。

#### 【課題を解決するための手段】

本発明は上記目的を達成するため、コントローラーにおける多重OS用のカーネル（核）を必要最小なものとして、各々のタスクの現在状況を示す、フラッグとイベント発生を待つエントリーアドレス、その時のスタックポインター、各々タスクが持つタイマーカウンター等々をサーチするモニター、タイマーチック割り込みにおけるタイマーのカウントダウン処理に留める。

### 【0005】

簡易コンパイラ言語に入出力内部信号待ちと監視タイマーと組み合わせて1パックにした、1ステップ動作と動作の完全遂行をチェックするマクロ命令を製

作する。

更に、必要箇所で遅延及びイベントウェイトを行うマクロ命令を作る事により、フローチャート形式にする。

更に一次元的に一瞬にしてサーチするタスク行を並べ、それぞれのタスク内の動作をコマンド列にしフローチャート形式で書ける完全二次元的構造にする。

更に二次元表現のため、従来のコマンドステートメントの単位が改行ベースなのに対し、本コンパイラのコマンドの区切りにスペースを使用、右端で改行となるまでコマンドステートメントを横に展開出来るようにする。その事により、タスク行コマンド列の二次元表現とする。コメントは；から；まで又は改行までをコメントとしているからどの箇所でも挿入出来る。

更に他のコンパイラ同様各種関数を用意する。

#### 【0006】

コマンドジェネレーターとして、各種処理のメニュー選択をさせる。

更にタスク列を必ず宣言するようにコマンドジェネレーターで製作はガイドンスに基づき、ミスを防ぐ事。

更にコマンドジェネレーターで入出力内部信号の1点1点をネーミングさせ、注釈も表示させ、ミスを防ぐ事。

更にコマンドジェネレーターを使用せず、直接簡易コンパイラを修正して、熟練度に応じて更なる応用性を拡充出来るようにすべくエディターも内包する事。

更にコマンドジェネレーターはパソコンとコントローラーをRS232Cで接続して、プログラム転送及びデバッグ機能を有する事。

#### 【0007】

##### 【発明実施の形態】

以下、本発明の実施の形態を図1～図50に基づいて説明する。

図1の如く、パソコンPCAT互換機WINDOWSにて、コマンドジェネレーターで生成されたマクロ言語を簡易コンパイラでコンパイルし、コントローラーへオブジェクトをRS232Cで転送して実行するものである。

更に簡易コンパイラで生成されたマクロ言語はテキスト形式なので、コマン

ドジェネレーターなしでも、コンパイルして転送できるものである。したがってコマンドジェネレーター、簡易コンパイラ、コントローラーと分けて説明する。

### 【コマンドジェネレーター】

#### 【0008】

コマンドジェネレーターは図1の如く、コマンドジェネレーター、それに併う独自開発のエディター、デバッガーを内包する。コマンドジェネレーターはコマンドメニューにて実行する。エディターは編集メニュー、デバッガーはデバッグメニューにて実行する。

エディターは、コピー、切り取り、貼り付け、検索、置換機能を持つ。

デバッガーは、デバッグモードでの実行（コントローラRAM上で実行）、カーソルの前まで実行（ブレイクポイント）、ステップ等の機能を持つ。

#### 【0009】

図2は、コマンドジェネレーターの基本画面である。

図中、メニューの信号をクリックして入力、出力、内部信号のアサインを行う。これは端子番号にネーミングとコメントを入れる事で、システムの設計と確認を容易にするためである。マイクロソフトコンボボックスで信号ネームを、ツールチップテキストを用いてマウスの変化でコメントを表示するようにした。図3は入力信号、以下出力、内部信号は同様である。

#### 【00010】

図2におけるコマンドメニューで選択をした画面で代表的なものとして信号待ちを表示したものが図4である。タイマー付き入力待ち選択をして、入力信号待ちコマンドステートメントを生成させる。そして入力信号待ちに関するフローが図5である。これだけが簡易コンパイラの一つのコマンドステートメントに相当する。

更に図2においてコマンドメニューでステップ動作を選択すれば図6の画面になり、ステップ動作の簡易コンパイラへの生成は複数のコマンドステートメントとなる。図7中、\*1印はオプションによるもので、最小2最大5コマンドステートメントを生成する。このコマンドステートメント列の連續で大体のシーケ

ンス処理は完行される。図5の監視タイマーのセットは必ずしも必要でなく、その前にタイマーセットされており、信号チェックをひとまとめに監視するような場合、継続タイマーの選択も出来る。

#### 【0011】

純動作処理の他、制御データのパケット毎の搬送のため図8の如きシフトメモリー動作コマンドを用意して、回転テーブル、ライン搬送の実際的なデータフローに適応させる。動作イベントは入力、出力、内部信号の立ち上がり、立ち下がりで行う。

#### 【0012】

プログラムステップ短縮する目的で縦×横のデータテーブルを用意し、インデックス的にデータを獲得する。図9、これにて例えば、テーブル化されたスピードコントロールデータ出力等の処理を簡易的に作成できる。

#### 【0013】

更に図10の如くAND, ORゲートの選択が出来、信号判定と条件ジャンプ文を使用せずとも、適応したロジックを作製出来る。

#### 【0014】

更に図11の如く4×4要素（図は4×3）のラダー論理図で信号のAND, ORを連結クリックと登録クリックで行い、従来の線画エディットに比して、快速に回路を作製出来る。

#### 【0015】

更に図12の如くフリッカー選択で、アラーム等のフリッカーのコマンド列を選択可能にする。

#### 【0016】

更にレジスター関係の演算命令、関数、送受信マクロ、日付時計読み出し、アナログ入出力命令、タイマー命令等も記述型選択方式にてコーディング無しでコードを生成する。（図13、図14、図15、図16、図17、図18）

#### 【0017】

更にマルチタスク関連の命令は図19の如くまとめ、簡単にタスク間の連結を行う。但しデータのやりとりは行わない。本システムのデータ、レジスター、信

号は全てパブリック状態にある。

#### 【0018】

更にコントローラー部のキー入力及びLCD出力の簡易化にともなう命令を図20の如くまとめた。

#### 【0019】

更にジャンプ系列の命令、入出力内部信号の判定、セット命令も選択方式にて平易化した。（図21、図22）

#### 【0020】

コマンドジェネレーターは図1の如く、コマンドジェネレーター又は簡易コンパイラの直接エディットを、用いて作製された言語をコンパイルしてオブジェクト生成後、コントローラーに送信して実行させるものである。デバッグモードまでは本コマンドジェネレーターの管理下にあるが、デバッグ完了後は、RS232Cを切り離し、コントローラ单独でフラッシュメモリー書き込み、作製されたプログラムを実行するものである。

#### 【0021】

本コマンドジェネレーターに要するシステムはマイクロソフト各種ツール、コンポーネントである。

#### 【簡易コンパイラ】

#### 【0022】

本コンパイラは多重処理用に独自に開発したものである。

更に開発効率を高めるため、コンパイラ本来の特性、冗長度を持たした言語的な特性から、コンパクトに表現をする様、心がけたものである。そのため、ネーモニックの工夫と命令の区切りをスペースにする等した。重点を入出力制御におき、一般のコンパイラの様に演算式が自由でない。更に配列、インデックス等の機能は持たない。

更に構造上のクラス、メンバー等といった概念も持たない。但し、入出力の監視タイマー付取込み命令等1命令として特殊なものもある。（図5）

更にタスク命令として、生成、消滅、休止、リセット、ステータス等の命令を使用して、多重処理を実現させる。

**【0023】**

本コンパイラーは“=”と“\_”（アンダーライン）を中心として命令解析をツリー構造で行うものである。“=”は右辺の式、又はデータを左辺へ演算、又は変換、又は直接代入するものである。

更に“\_”（アンダーライン）は左部のコマンドに対して、右部の詳細仕様に基づいたコマンドを実行する。命令にはタスク命令、ジャンプ命令、タイマー命令、A／D、D／A、送信、受信命令、演算命令、キー入力LCD表示命令がある。

**【0024】**

命令ネモニックの中でタスク命令以外でも“S”文字や“W”文字が含んでいる命令はタスクを切替（スイッチング）します。特に“W”含む命令は、その所（アドレス）で、とどまって、イベントをウェイトしている様態である。

更に“S”は送信を意味し送信完了まで、その所（アドレス）でとどまってウェイトする。

更に“%”は受信を意味し受信完了までウェイトする。

更に命令ネモニックの中に“?”文字を含んでいる命令は、判定 true (1) か false (0) をチェックするものである。したがって次の命令は条件ジャンプが必ず必要となる。

**【0025】**

各命令一覧表を図23、図24、図25、図26、図27、図28、図29、図30、に記す。便宜上タスクラベル名をTaskn、ラベル名をPclabe l、レジスターNOを10、20、30、データを9の複数桁又は最大値、入力信号をIsig、出力信号をOsig、内部信号名をVsig、アスキー文字列を“ABC”、16進文字列をh'31、32、33、として表現する。

**【コントローラー】****【0026】**

コントローラー仕様は図1如くである。更にコントローラーメモリー空間上、常駐モニター及び常駐サブルーチンを有する。

**【0027】**

PCから受信したコンパイル後のユーザーオブジェクトプログラムをそのままRAM上にデバッガーモードで走らせる事が出来る。

更に確認後、フラッシュメモリーへ書き込み処理を行い、PCと切離してコントローラー単独で実用処理機となる。

更に、常駐のサービスプログラムを有する。PCから転送されたユーザープログラムが開発者独自の自動プログラムとすれば、このサービスプログラムは手動処理的に提供しているものである。このサービスプログラムは主に3形態を有し、1つにはコントローラーのPCとの受信処理、フラッシュメモリー書き込み等のコントロール部と、1つには通信条件等のパラメータ設定、カレンダークロックの設定等の設定部と、1つには、I/O入出力、A/D、D/A入出力RS232C又はRS422の送信受信、各々の手動チェック部とがある。そしてこれらの選択は初期画面から各々ツリー構造をなす画面推移で実現出来るようにしている。

### 【0028】

コントローラーの仕様はI/Oフォトカプラー付き32点/32点、A/D 12ビット×8CH 0-4.095V、D/A 12ビット×2CH 0-5V、カレンダー時計、通信RS232C 1CH、RS422 1CH、128×64ドットLCD（横16桁×縦6桁アスキー文字表示器）、12個のキー、512KBフラッシュメモリー、512KBスタティックRAM（バッテリー付）CPU Z8010MHzである。

### 【0029】

内部メモリーとして本コマンドジェネレーター、本簡易コンパイラ、本コントローラー共通の設計仕様として、

v00-vFF、 256点の内部接点  
 i00-i99、 100個の16ビットレジスター  
 d00-d99、 100個の16ビット定数格納レジスター  
 t00-t99、 100個の16ビットタイマー定数レジスター  
 r00-r99、 100個の32ビット実数レジスター  
 c00-c99、 100個の8ビット文字レジスター

Tm0-Tm9、 10個の16ビット外部タイマー

各タスク1個16ビット固有タイマー

最大タスク数120

システムサポート 内部接点 v f f 1ms デューティクロックサービス

内部接点 v f e 10ms デューティクロックサービス

内部接点 v f d 1sec デューティクロックサービス

正整数レジスター i 99 ms カウンター (0-999)

電源ONのスタート時のデフォルト値として

実数レジスター r 99 = 0.0

実数レジスター r 98 = 1.0

実数レジスター r 97 = 10.0

実数レジスター r 96 = 100.0

実数レジスター r 95 = 1000.0

実数レジスター r 94 = 4096.0

実数レジスター r 93 = 3.14159

実数レジスター r 92 = 360.0

実数レジスター r 91 = 273.0

### 【0030】

12キー入力のアスキーコードとしての対応図は図31である。

### 【0031】

図32はメニュー画面、図33はキーの説明でコントロール部の各々の画面は図34～図36。

設定部の各々の画面は図37～図44。チェックの各々の画面として図45～図50である。

### 【発明の効果】

上述した本発明のコマンドジェネレーター、簡易コンパイラ、コントローラーで製作工数が極端に減少し、デバッグミスがほとんどなく、初心技術者にも短時間のインストラクト後、適確に目的とする動作をさせる事が出来る効果がある。

### 【図面の簡単な説明】

**【図1】**

本簡易式入出力プログラミングシステムの構成図である。

**【図2】**

PC側コマンドジェネレーターの、メイン画面を示した図である。

**【図3】**

コマンドジェネレーターの、入力信号アサイン画面を示した図である。

**【図4】**

コマンドジェネレーターの、信号待ちコマンドの選択画面を示した図である。

。

**【図5】**

上記、信号待ちコマンド中、入力信号待ちのフローチャートを示した図である。

**【図6】**

コマンドジェネレーターの、ステップ動作コマンドの選択画面を示した図である。

**【図7】**

上記、ステップ動作複合コマンドのフローチャートを示した図である。

**【図8】**

コマンドジェネレーターの、シフトメモリコマンドの選択画面を示した図である。

**【図9】**

コマンドジェネレーターの、テーブル処理コマンドの製作画面を示した図である。

**【図10】**

コマンドジェネレーターの、AND/ORコマンドの製作画面を示した図である。

**【図11】**

コマンドジェネレーターの、ラダー図の製作画面を示した図である。

**【図12】**

コマンドジェネレーターの、フリッカーコマンドの製作画面を示した図である。

【図13】

コマンドジェネレーターの、レジスター操作コマンドの選択画面を示した図である。

【図14】

コマンドジェネレーターの、Iレジスター操作コマンドの選択画面を示した図である。

【図15】

コマンドジェネレーターの、Cレジスター操作コマンドの選択画面を示した図である。

【図16】

コマンドジェネレーターの、その他の関数コマンドの選択画面を示した図である。

【図17】

コマンドジェネレーターの、通信、アナログコマンドの選択画面を示した図である。

【図18】

コマンドジェネレーターの、タイマーコマンドの選択画面を示した図である。

【図19】

コマンドジェネレーターの、タスクコマンドの選択画面を示した図である。

【図20】

コマンドジェネレーターの、キー入力、表示コマンドの選択画面を示した図である。

【図21】

コマンドジェネレーターの、ジャンプコマンドの選択画面を示した図である。

【図22】

コマンドジェネレーターの、信号入出力コマンドの選択画面を示した図である。

【図23】

簡易コンパイラの、タスク命令一覧を示した図である。

【図24】

簡易コンパイラの、ジャンプ命令一覧を示した図である。

【図25】

簡易コンパイラの、I/O命令一覧を示した図である。

【図26】

簡易コンパイラの、タイマー命令一覧を示した図である。

【図27】

簡易コンパイラの、A/D、D/A、送信、受信命令一覧を示した図である。

【図28】

簡易コンパイラの、演算命令一覧を示した図である。

【図29】

簡易コンパイラの、キー入力、LCD表示命令一覧を示した図である。

【図30】

簡易コンパイラの、その他の命令一覧を示した図である。

【図31】

コントローラの、キー配置とそのアスキーコード対応を示した図である。

【図32】

コントローラの、サービスメニュー画面を示した図である。

【図33】

コントローラの、キーとその役目、表示画面を示した図である。

(F1, F2キーの意味はユーザーが決める)

【図34】

コントローラの、コントロールメニュー画面を示した図である。

【図35】

コントロール部の、PCよりオブジェクトプログラムを受信する画面を示した図である。

【図36】

コントロール部の、受信したオブジェクトプログラムをフラッシュメモリーへ書き込む画面を示した図である。

【図37】

コントローラーの、設定メニュー画面を示した図である。

【図38】

設定部の、データメニューにデータをセットする画面を示した図である。

【図39】

設定部の、オーバータイマーにタイマー値をセットする画面を示した図である。

【図40】

設定部の、通信0CHのパラメーターをセットする画面を示した図である。

【図41】

設定部の、通信1CHのパラメーターをセットする画面を示した図である。

【図42】

設定部の、通信0CH, 1CHのターミネーターと受信オーバータイムを設定する画面を示した図である。

【図43】

設定部の、カレンダークロックを設定する画面を示した図である。

【図44】

設定部の、A/D、D/A、オプション個数を設定する画面を示した図である。

【図45】

コントローラーの、チェックメニュー画面を示した図である。

【図46】

チェック部の、I/Oチェック画面を示した図である。

【図47】

チェック部の、A/Dチェック画面を示した図である。

【図48】

チェック部の、D/Aチェック画面を示した図である。

【図49】

チェック部の、受信データ、0CH, 1CH画面を示した図である。

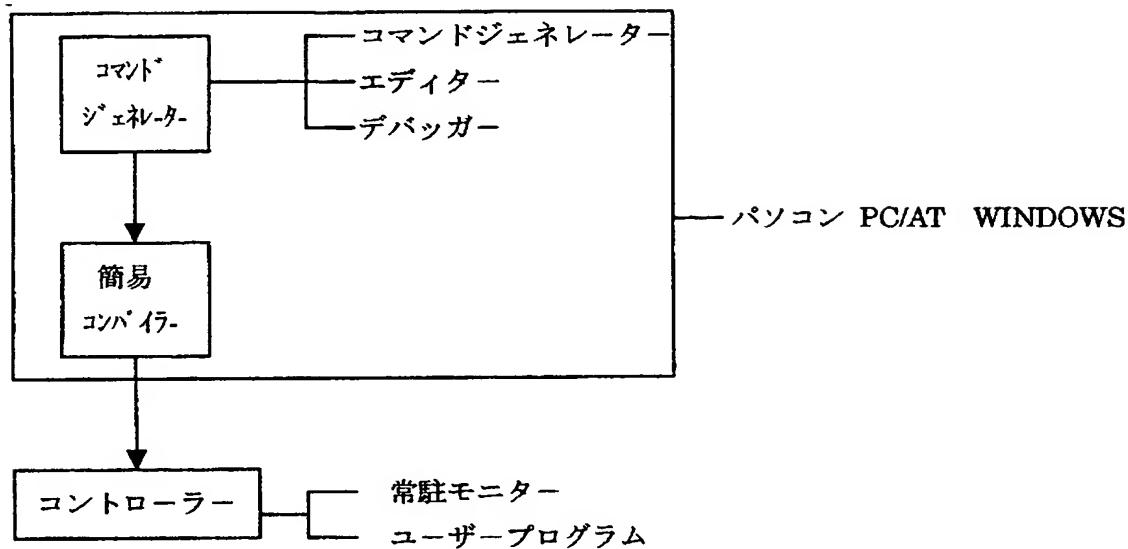
【図50】

チェック部の、その他のチェック画面を示した図である。

(MAXサイクルタイム、I, C, Rレジスター内容、内部信号Vの内容)

## 【書類名】 図面

【図 1】



コントローラー仕様：縦170mm x 横120mm x 高さ60mm  
 キー12入力、LCD 6×16桁、I/O 各32点フォトカプラー付き、A/D 8CH、D/A 2CH、カレンダー時計、RS232C、RS422、CPU Z80 10 mHZ、フラッシュメモリー512KB、スタティックRAM 512KB バッテリーバックアップ付き

【図2】

Multi Easy Programming System		コマンド
ファイル	編集	信号 レジスター コントローラの条件 デバッグ
		タスク制御
		ジャンプ
		信号入出力
		信号待ち
		タイマー
		フリッカー
		通信
		アナログ
		レジスター
		操作
	I	レジスター
		操作
	C	レジスター
		操作
		その他の
		関数
		シフト
		メモリー
		テーブル
		処理
		ステップ
		動作
		AND/OR
		ゲート
		キー入力
		表示

エディット  
フィールド

コマンド選択された場合の各種画面  
(エディットフィールドのカーソル位置によっては  
上部に展開する)

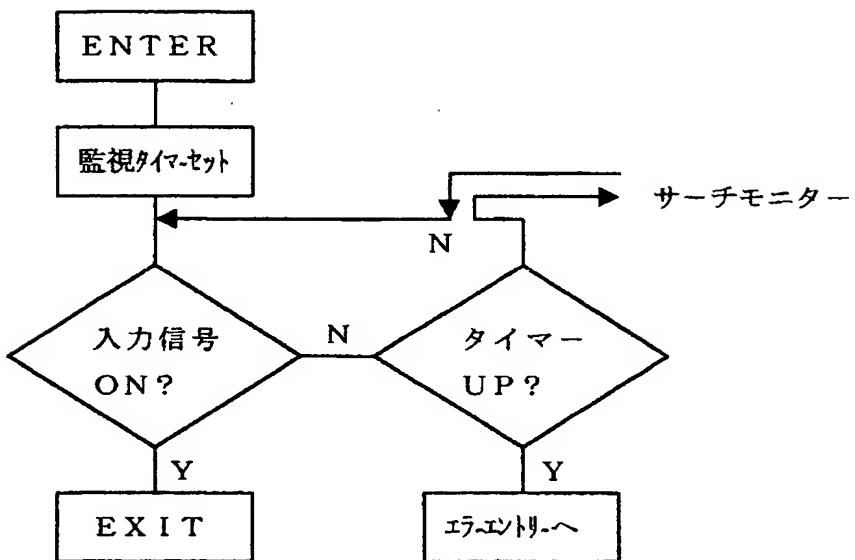
【図3】

番号	設定	入力信号名	注釈	番号	設定	入力信号名	注釈
0				16			
1				17			
2				18			
3				19			
4				20			
5				21			
6				22			
7				23			
8				24			
9				25			
10				26			
11				27			
12				28			
13				29			
14				30			
15				31			

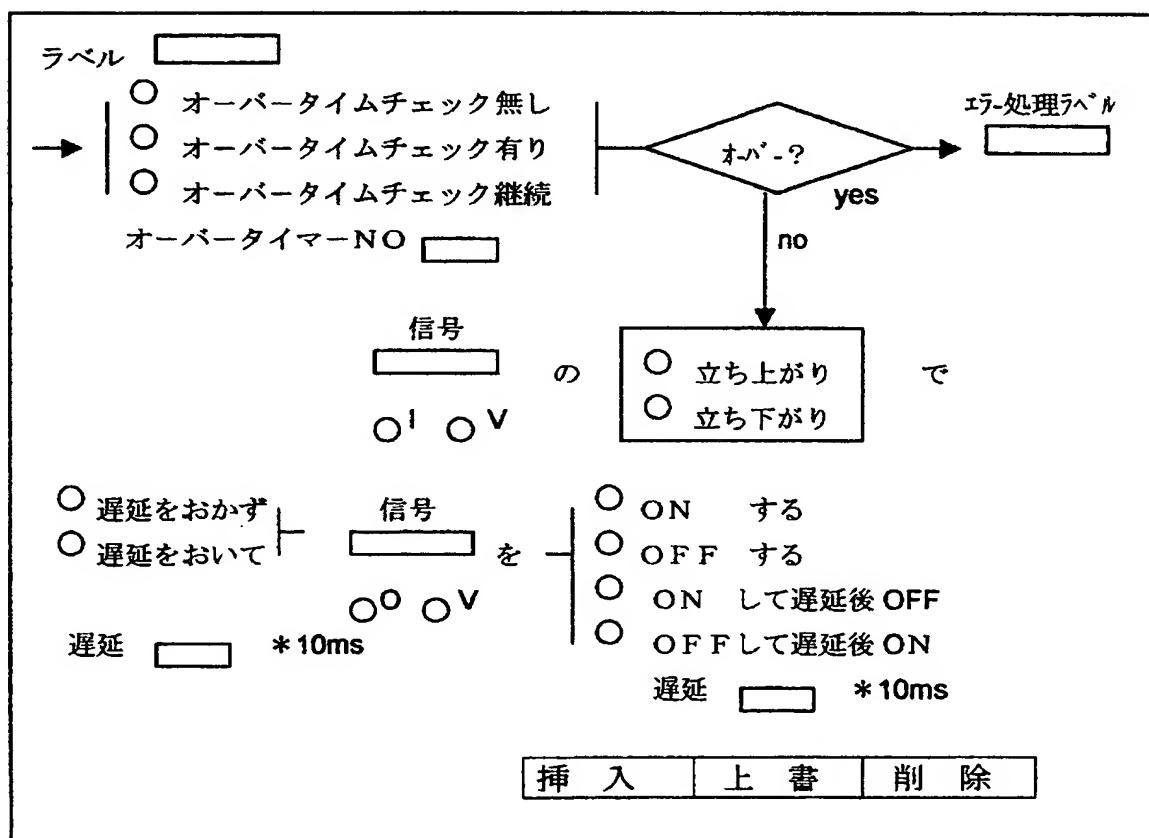
【図4】

ラベル	□	○ 入力信号待ち	□	の	○ ON を待ちます。	
○ 出力信号待ち	□	の	○ OFF を待ちます。	但し		
○ 内部信号待ち	□	の		○ 無条件に待ちます。	タイムオーバーなら、	
				○ タイマー設定し、監視状態にします。	ラベル	□
				○ 監視状態は以前設定のタイマーのまま継続させます。	ジャンプします。	
				オーバータイマーNO	→ エラー処理	
<input type="button" value="挿入"/> <input type="button" value="上書"/> <input type="button" value="削除"/>						

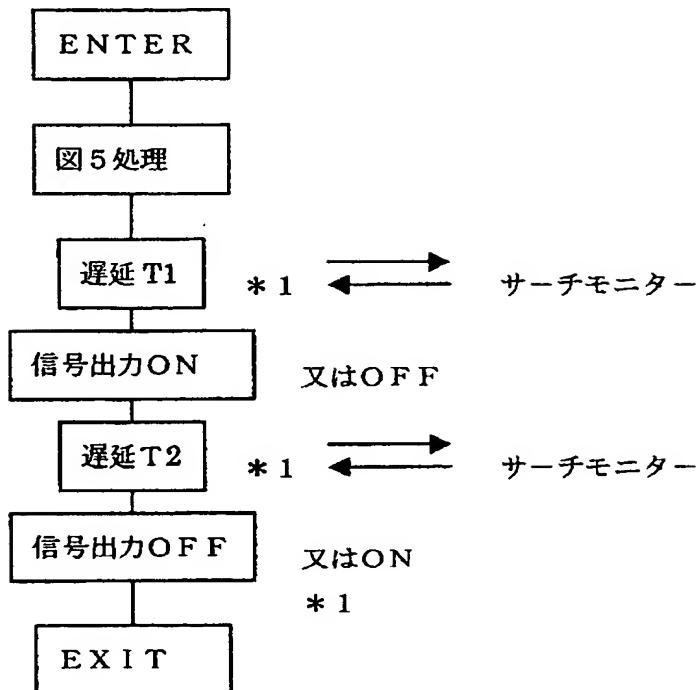
〔図5〕



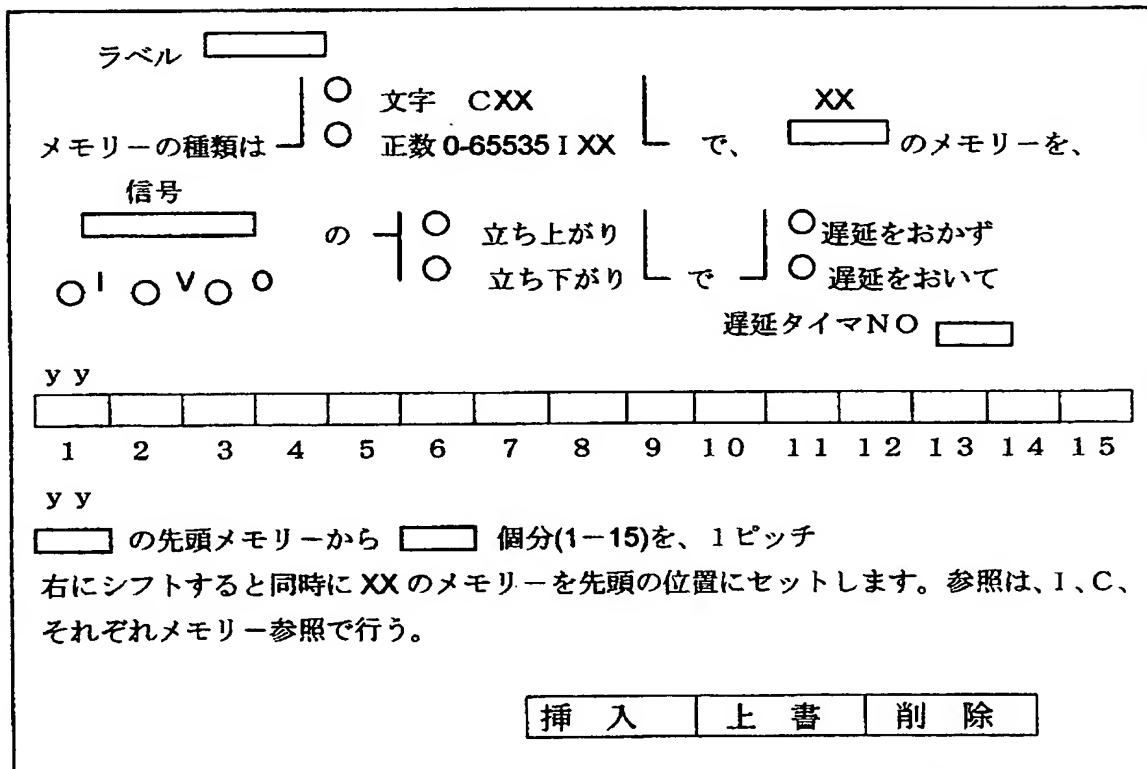
### 【义 6】



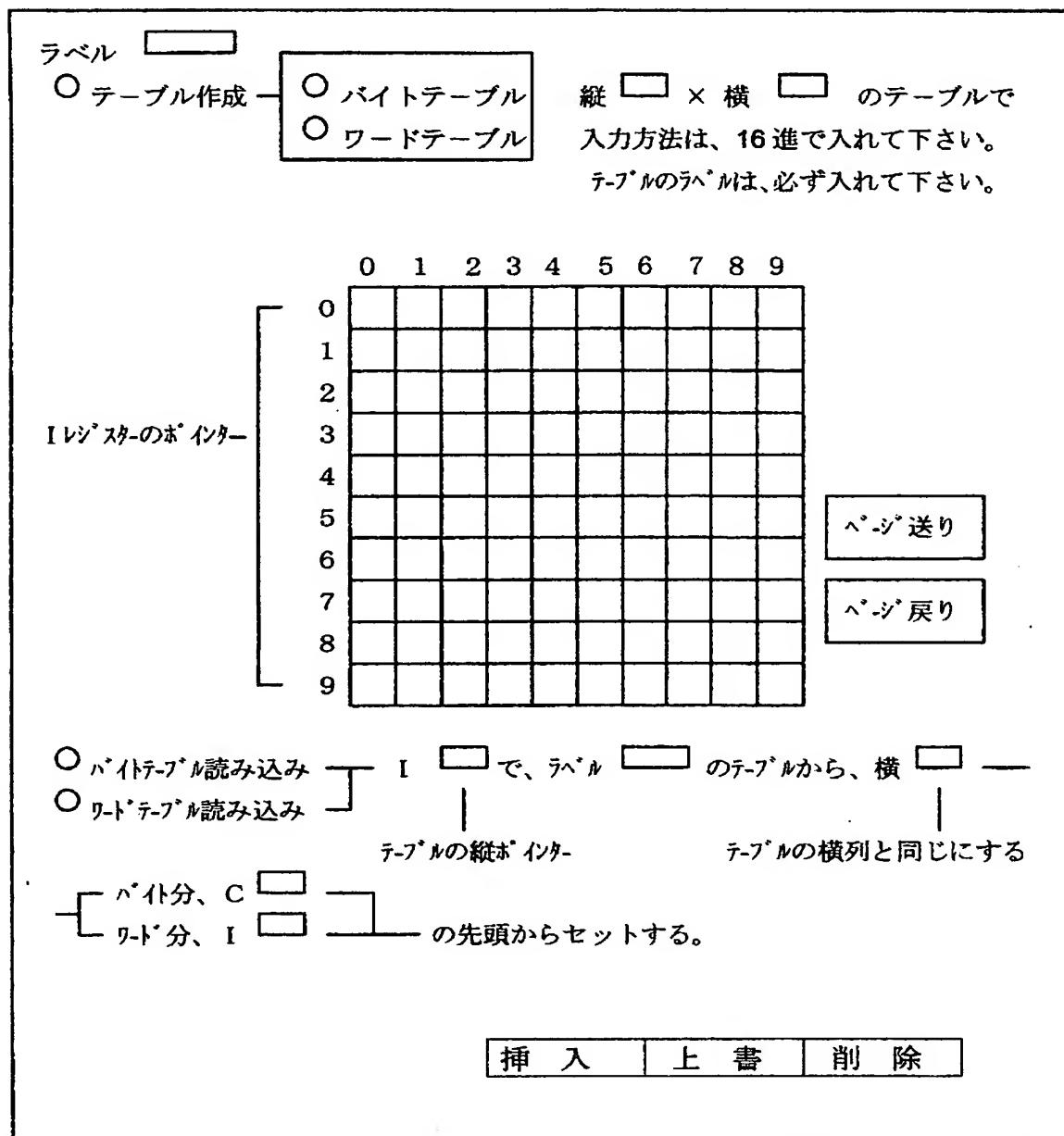
【図7】



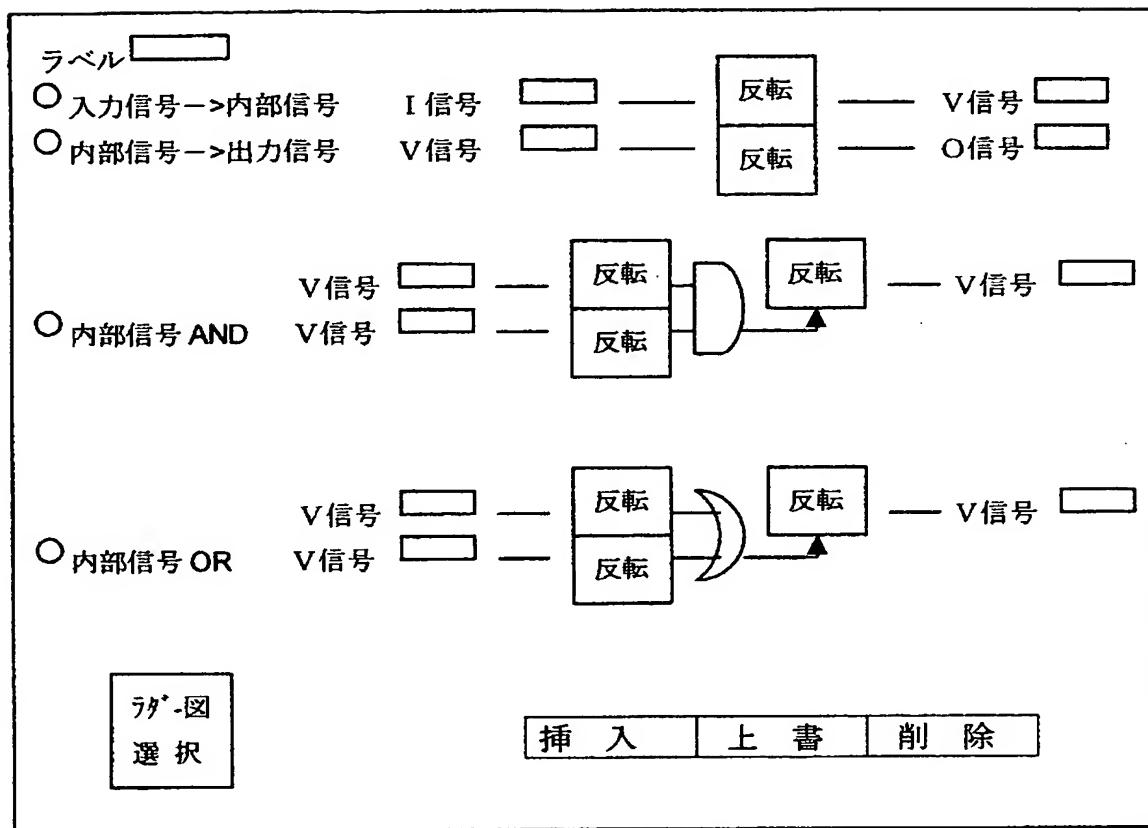
【図8】



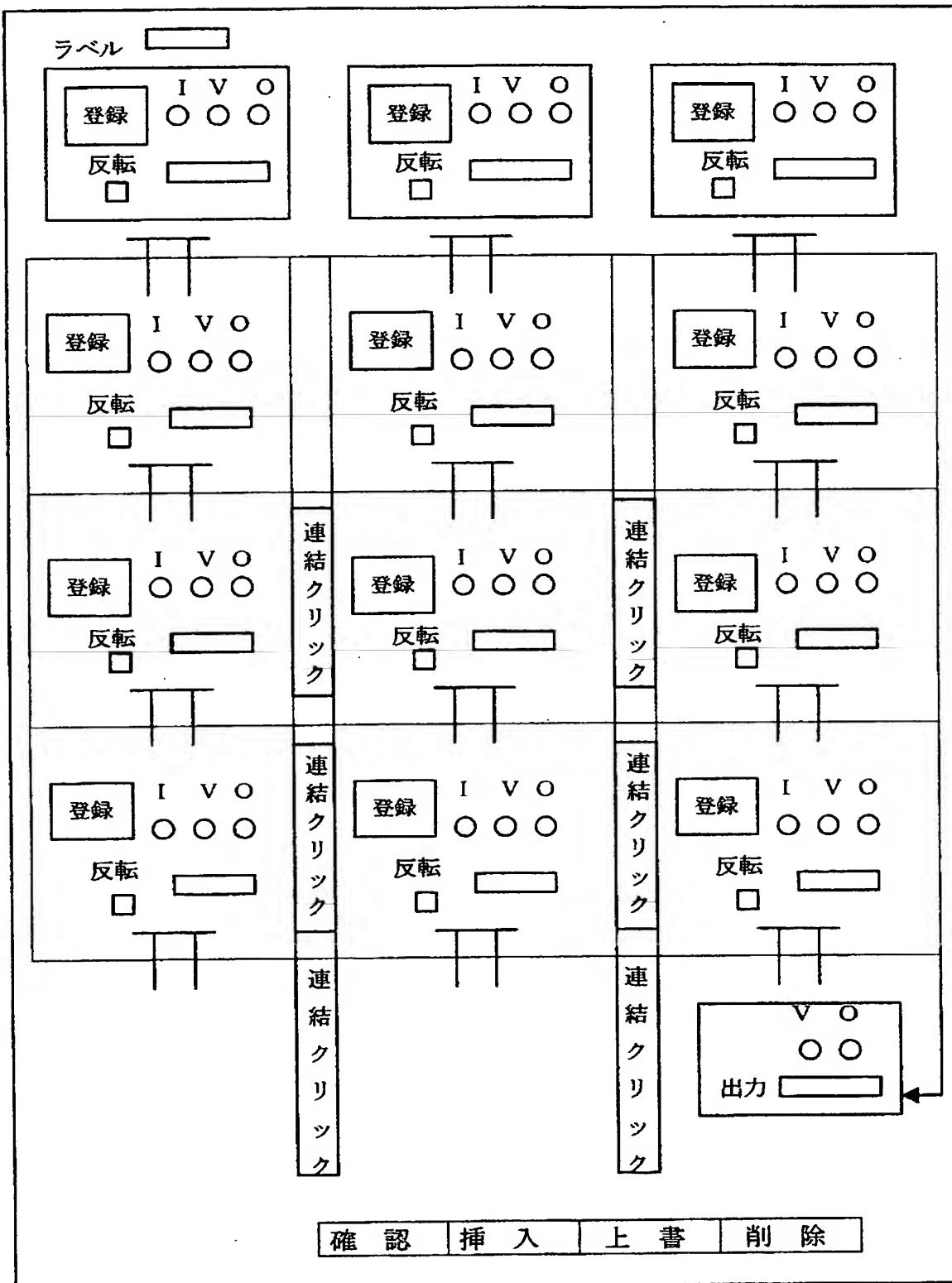
【図9】



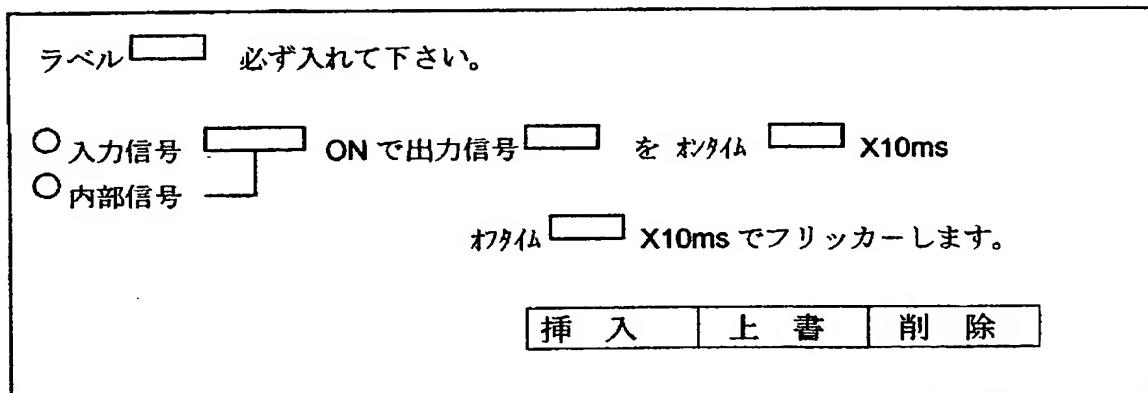
【図 10】



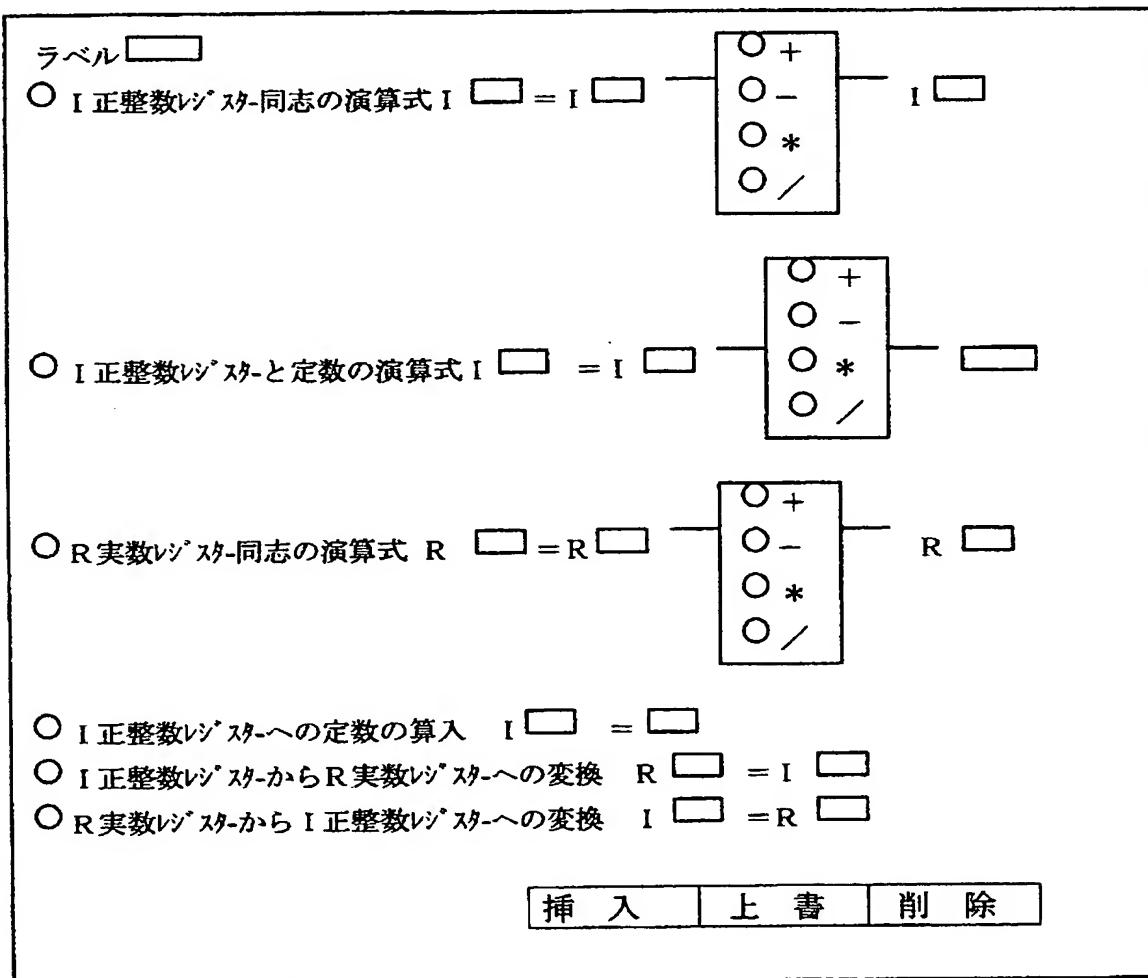
【図11】



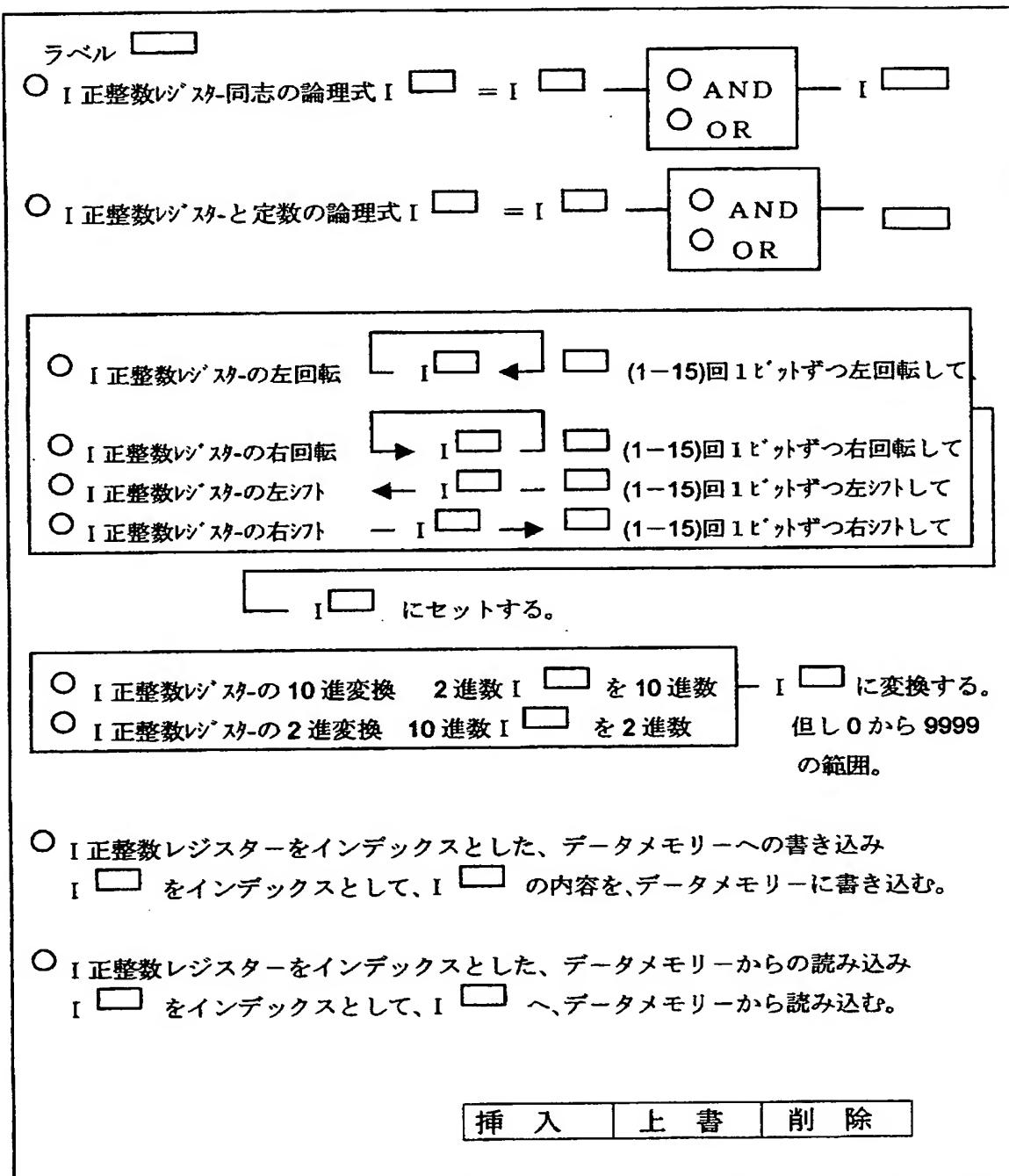
【図12】



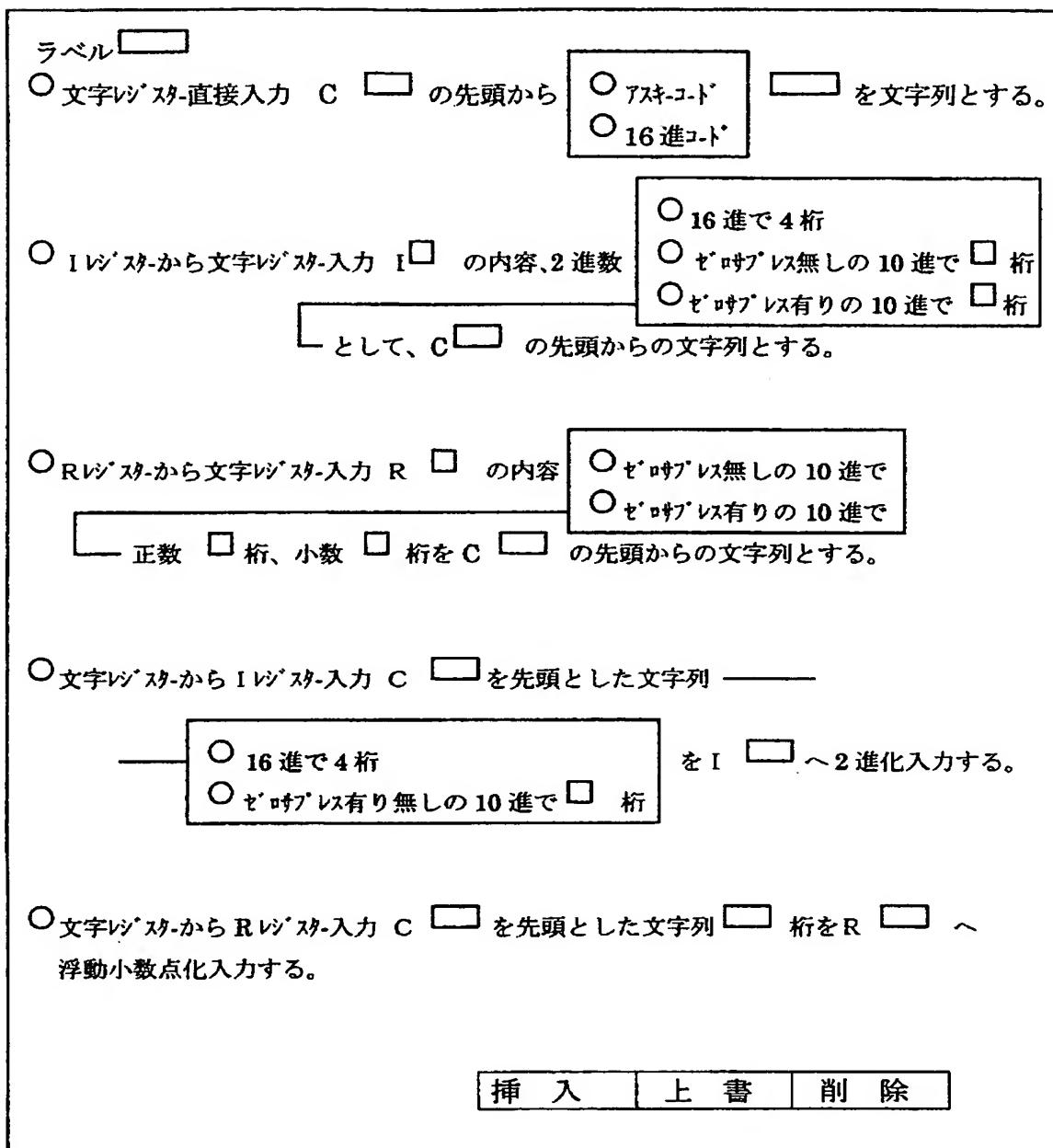
【図13】



【図14】



【図15】



【図 16】

ラベル	<input type="text"/>
○ 平方根 R <input type="text"/> =SQRT (R <input type="text"/> )	○ A の X 乗 R <input type="text"/> = (R <input type="text"/> ) ** (R <input type="text"/> )
○ Sin R <input type="text"/> =SIN (R <input type="text"/> )	○ Cos R <input type="text"/> =COS (R <input type="text"/> )
○ Arc Tan R <input type="text"/> =ATN (R <input type="text"/> )	○ 自然対数 R <input type="text"/> =LN (R <input type="text"/> )
○ 常用対数 R <input type="text"/> =LOG (R <input type="text"/> )	
<input type="button" value="挿 入"/> <input type="button" value="上 書"/> <input type="button" value="削 除"/>	

【図 17】

ラベル	<input type="text"/>
○ 送信 文字レジスタ- C <input type="text"/> の先頭から <input type="text"/> バイト分送信	
○ 受信 受信を待ち、受信があれば、受信バッファ- から、文字レジスタ- C <input type="text"/> の先頭へ、 先頭から <input type="text"/> バイト分セットします。	
○ アナログ入力 <input type="text"/> (0-7) ch から I <input type="text"/> へ入力	
○ アナログ出力 <input type="text"/> (0-1) ch へ I <input type="text"/> から出力	
○ 時計入力 文字レジスタ- C <input type="text"/> の先頭から、12 バイト分(年月日時分秒) セット	
<input type="button" value="挿 入"/> <input type="button" value="上 書"/> <input type="button" value="削 除"/>	

【図18】

ラベル <input type="text"/>	
○ タイマ-セット	クロ-バルタイマ- <input type="text"/> (0-9)に、タイマ-設定 NO <input type="text"/> (2桁)の内容値(x10ms)をセットする。
○ タイマ-チェック	クロ-バルタイマ- <input type="text"/> (0-9)が、0か、0でないかをチェックします。結果を条件ジヤンプで判断します。
○ 固定遅延	<input type="text"/> (0-65535 x 10ms)の定数だけ、本命令の所で遅延します。
○ 変数遅延	正整数レジス- <input type="text"/> の内容(0-65535 x 10ms)だけ、本命令の所で遅延します。
○ タイマ-NO 遅延	タイマ-NO <input type="text"/> の内容(0-65535 x 10ms)だけ、本命令の所で遅延します

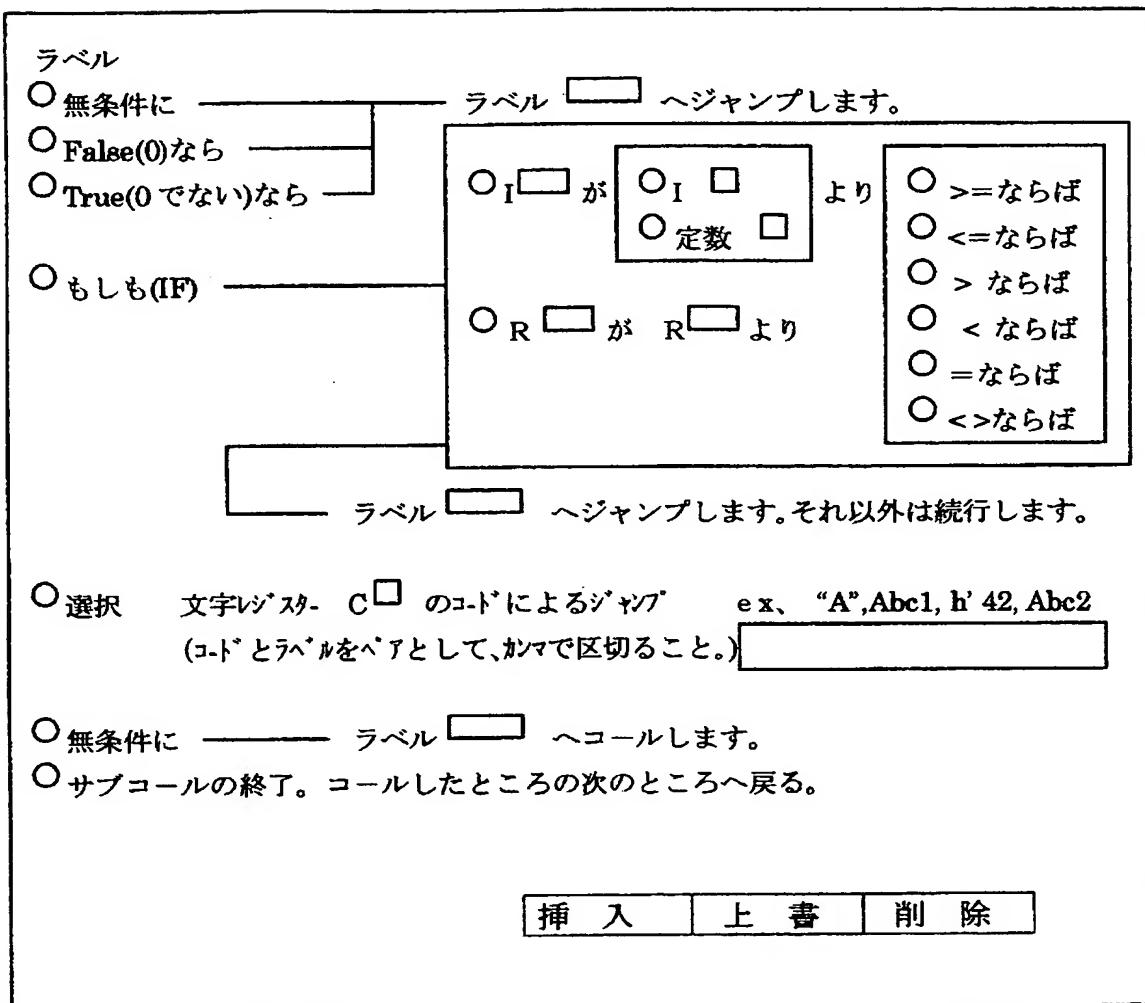
【図19】

ラベル <input type="text"/>	
○ タスク登録	(タスクの始まりです。ラベルを必ず設定のこと。) コメント <input type="text"/>
○ 他タスク起動	(ラベル <input type="text"/> のタスクを起動する。)
○ 他タスク休止	(ラベル <input type="text"/> のタスクを休止する。中途再開は、他タスク起動。)
○ 他タスクリセット	(ラベル <input type="text"/> のタスクをリセットする。他タスク起動で、先頭から実行。)
○ 他タスクチェック	(ラベル <input type="text"/> のタスクが起動状態にあれば、True(1)、そうでなければ、False(0)になります。)
○ タスクスイッチ	(自タスクからループ形式の次タスクへ、制御権を移行させる。)
○ 自タスクリセット	(自タスクを消滅終結。)

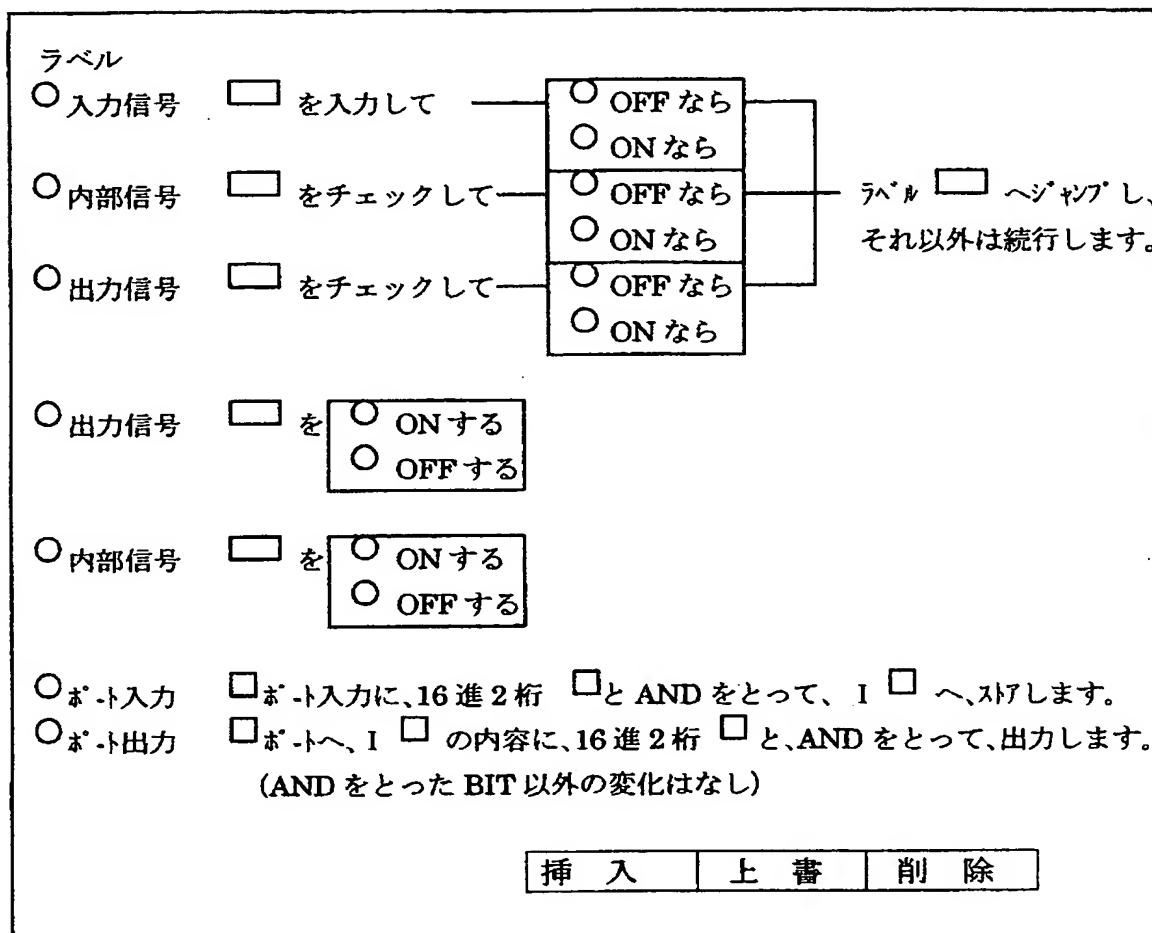
【図 20】

ラベル <input type="text"/>	
○ キ-ステ-タス I <input type="checkbox"/> へ即入力	○ キ-コド入力待ち C <input type="checkbox"/> へ押下後入力
○ ユ-ト・範囲チェック C <input type="checkbox"/> のユ-トが MIN<=<=MAX の範囲に無ければ、ラベル <input type="text"/> ヘジヤンブします。	ex, "0," "9" or h '30, h' 39
○ 画面クリア	
○ 固定メッセージ表示 X <input type="checkbox"/> Y <input type="checkbox"/> から、アスキ-コド列 <input type="checkbox"/> を表示します。 ex,"ABCDEFGHIJK	
○ 反転表示 X <input type="checkbox"/> Y <input type="checkbox"/> から、 <input type="checkbox"/> 文字分、反転表示します。	
○ 数値入力表示 X <input type="checkbox"/> Y <input type="checkbox"/> から、 <input type="checkbox"/> 文字分、数値入力表示しながら、エントリ-で、 C <input type="checkbox"/> を先頭として、メモ-リ-セットします。クリアの場合は、true(not 0)となって、ラベル <input type="text"/> ヘジヤンブします。エントリ-はジヤンブしないで、	16 進入力
○ 反転表示ボ-インタ-セット I <input type="checkbox"/> で示す反転ボ-インタ-のセット。各々 X, Y, length をセットし、最後がマは無し。	e x, 2, 3, 2, 5, 3, 2, 8, 3, 2
○ 反転表示ボ-インタ-インクリメント I で示す反転ボ-インタ-のインクリメント。上記と同じデータをセットする。	
<input type="button" value="挿 入"/> <input type="button" value="上 書"/> <input type="button" value="削 除"/>	

【図21】



【図22】



【図23】

T	タスクの登録と開始
Act_Taskn	別タスクの起動
Pause_Taskn	別タスクの休止
Reset_Taskn	別タスクのリセット
Stat?_Taskn	別タスクが起動しているかチェック
S	自タスクから、次タスクへスイッチする
X	自タスクの自己終了と消滅

【図 2 4】

Go_Pclabel	無条件ジャンプ	
Gt_Pclabel	条件ジャンプ、0でない時ジャンプ	
Gf_Pclabel	条件ジャンプ、0の時ジャンプ	
Call_Pclabel	サブルーチン コール	
R	サブルーチン リターン	
Sel_c10, "1, Pcl1, ... " 2, Pcl2...	c10が"1"ならPcl1、"2"ならPcl2へジャンプ。それ以外は続行	
I f_i 10 = i 20, Pclabel	I f_i 10 > 999, Pclabel	I f (もしも)の条件に合 えばPclabelへ ジャンプ
I f_i 10 < > i 20, Pclabel	I f_i 10 < 9999, Pclabel	
I f_i 10 > = i 20, Pclabel	I f_r 10 = r 20, Pclabel	
I f_i 10 < = i 20, Pclabel	I f_r 10 < > r 20, Pclabel	
I f_i 10 > i 20, Pclabel	I f_r 10 > = r 20, Pclabel	
I f_i 10 < i 20, Pclabel	I f_r 10 < = r 20, Pclabel	
I f_i 10 = 999, Pclabel	I f_r 10 > r 20, Pclabel	
I f_i 10 < > 999, Pclabel	I f_r 10 < r 20, Pclabel	
I f_i 10 > = 999, Pclabel		
I f_i 10 < = 999, Pclabel		

【図 2 5】

I?_Isig	I sig 入力の ON/OFF をチェック	
O?_Osig	Osig 出力の ON/OFF をチェック	
V?_Vsig	Vsig 内部フラッグの ON/OFF をチェック	
On_Osig	Osig 出力を ON する	
Of_Osig	Osig 出力を OFF する	
Vn_Vsig	Vsig 内部フラッグを ON する	
Vf_Vsig	Vsig 内部フラッグを OFF する	
Pi_3, i 10 & h'0f	入力 3 ポートと 16 進 0f と AND をとって i 10 代入 (i 10 の Hi バイトは 0 になる)	
Po_3, i 10 & h'7f	i 10 の L0 バイトと 16 進 7f と AND をとって出力 3 ポートへ出力する (出力 3 ポートの B7 は変化しない)	
Inw_Isig	I sig 入力の ON をウェイトする	
Inw_99, Pclabel, Isig	I sig 入力の ON をタイマー NO 99 の値の分だけウェイトし、タイムオーバーで Pclabel ヘジャンプし、時間内に ON すれば命令続行する	
Inw_C, Pclabel, Isig	以前の監視タイマーの続行で I sig 入力の ON をウェイト	
I fw_Isig	Inw の反対で OFF をウェイトする	
I fw_99, Pclabel, Isig		
I fw_C, Pclabel, Isig		
Onw_Osig	Ofw_Osig	出力信号の ウェイト
Onw_99, Pclabel, Osig	Ofw_99, Pclabel, Osig	
Onw_C, Pclabel, Osig	Ofw_C, Pclabel, Osig	
Vnw_Vsig	Vfw_Vsig	内部信号の ウェイト
Vnw_99, Pclabel, Vsig	Vfw_99, Pclabel, Vsig	
Vnw_C, Pclabel, Vsig	Vfw_C, Pclabel, Vsig	

【図 26】

Tmset_9,99	タイマーNO 99 の内容値を外部タイマー9 にセットする
Tmup?_9	外部タイマー9 が 0 か 0 でないかチェック
Dlyw_65535	タスク固有タイマーに 65535 データを直接セットしてディレイする
Dlywi_i 10	タスク固有タイマーに i 10 の内容値をセットしてディレイする
Dlywn_99	タスク固有タイマーにタイマーNO 99 の内容値をセットしてディレイする

【図 27】

A d_i 10, 7	i 10 ～ 7ch から A/D 入力する (0-7)
D a_i 10, 1	i 10 から 1ch へ D/A 出力する (0,1)
\$ 0_c 10, 32	c 10 から 32 バイト送信する。送信完了まで、このアドレスでウェイトする (0CH 用)
\$ 1_c 10, 32	c 10 から 32 バイト送信する。送信完了まで、このアドレスでウェイトする (1CH 用)
% 0_c 10, 32	受信をウェイトし、受信完了で c 10 から 32 バイトセットする (0CH 用)
% 1_c 10, 32	受信をウェイトし、受信完了で c 10 から 32 バイトセットする (1CH 用)

【図 28-1】

i 10 = i 20 + i 30	正整数レジスタ i 同志の四則演算
i 10 = i 20 - i 30	
i 10 = i 20 * i 30	
i 10 = i 20 / i 30	
i 10 = 65535	
i 10 = i 20 + 65535	正整数レジスタ i と定数との四則演算
i 10 = i 20 - 65535	
i 10 = i 20 * 65535	
i 10 = i 20 / 65535	
r 10 = r 20 + r 30	実数レジスタ r 同志の四則演算
r 10 = r 20 - r 30	
r 10 = r 20 * r 30	
r 10 = r 20 / r 30	
i 10 = i 20 & i 30	正整数レジスタ i 同志の AND
i 10 = i 20 @ i 30	正整数レジスタ i 同志の OR
i 10 = i 20 & h'f0ff	正整数レジスタ i と定数との AND
i 10 = i 20 @ h'00ff	正整数レジスタ i と定数との OR
i 10 = R L(i 20, 15)	正整数レジスタ i 20 を 1 ビットずつ 15 回左ローテーション
i 10 = R R(i 20, 15)	正整数レジスタ i 20 を 1 ビットずつ 15 回右ローテーション
i 10 = S L(i 20, 15)	正整数レジスタ i 20 を 1 ビットずつ 15 回左シフト
i 10 = S R(i 20, 15)	正整数レジスタ i 20 を 1 ビットずつ 15 回右シフト
i 10 = D(i 20)	i 20 の内容を 10 進変換して i 10 にセット
i 10 = B(i 20)	i 20 の内容を 2 進変換して i 10 にセット
c 10 = "ABC…	c 10 の先頭から、 c 11、c 12、…と文字 ABC をセット
c 10 = h'313233…	c 10 の先頭から、 c 11、c 12、…と 16 進 31、32、33、にセット
c 10 = i 20#S5	i 20 の内容を c 10 から 5 文字分ゼロサプレス付きで、 c 11、c 12、c 13、c 14、にセット
c 10 = i 20#Z5	i 20 の内容を c 10 から 5 文字分ゼロサプレス無しで、 c 11、c 12、c 13、c 14、にセット

【図 28-2】

c 10 = i 20# h	i 20 の 16 進内容をそのまま、c 10、c 11、c 12、c 13、にセット
c 10 = r 20# S 4.2	r 20 の内容を c 10 から整数部 4 衔、小数部 2 衔セット、ゼロサプレス付き
c 10 = r 20# z 3.3	r 20 の内容を c 10 から整数部 3 衔、小数部 3 衔セット、ゼロサプレス無し
i 10 = c 20# 5	c 20 から 5 文字分を i 10 に 2 進数としてセット
i 10 = c 20# h	c 20、c 21、c 22、c 23、の 16 進表示をそのまま i 10 にセットする
r 10 = c 20# 6	c 20 から 6 文字分を r 10 に浮動小数点セット
i 10 = r 20	r 20 整数部 4 衔を i 10 に 2 進数としてセット
r 10 = i 20	i 20 の 5 衔 (0-65535) を r 10 にセット
r 10 = SQRT (r 20)	平方根
r 10 = (r 20) ** (r 30)	r 20 の r 30 乗
r 10 = SIN (r 20)	S I N
r 10 = COS (r 20)	C O S
r 10 = ATN (r 20)	A R C T A N
r 10 = LN (r 20)	自然対数
r 10 = LOG (r 20)	常用対数

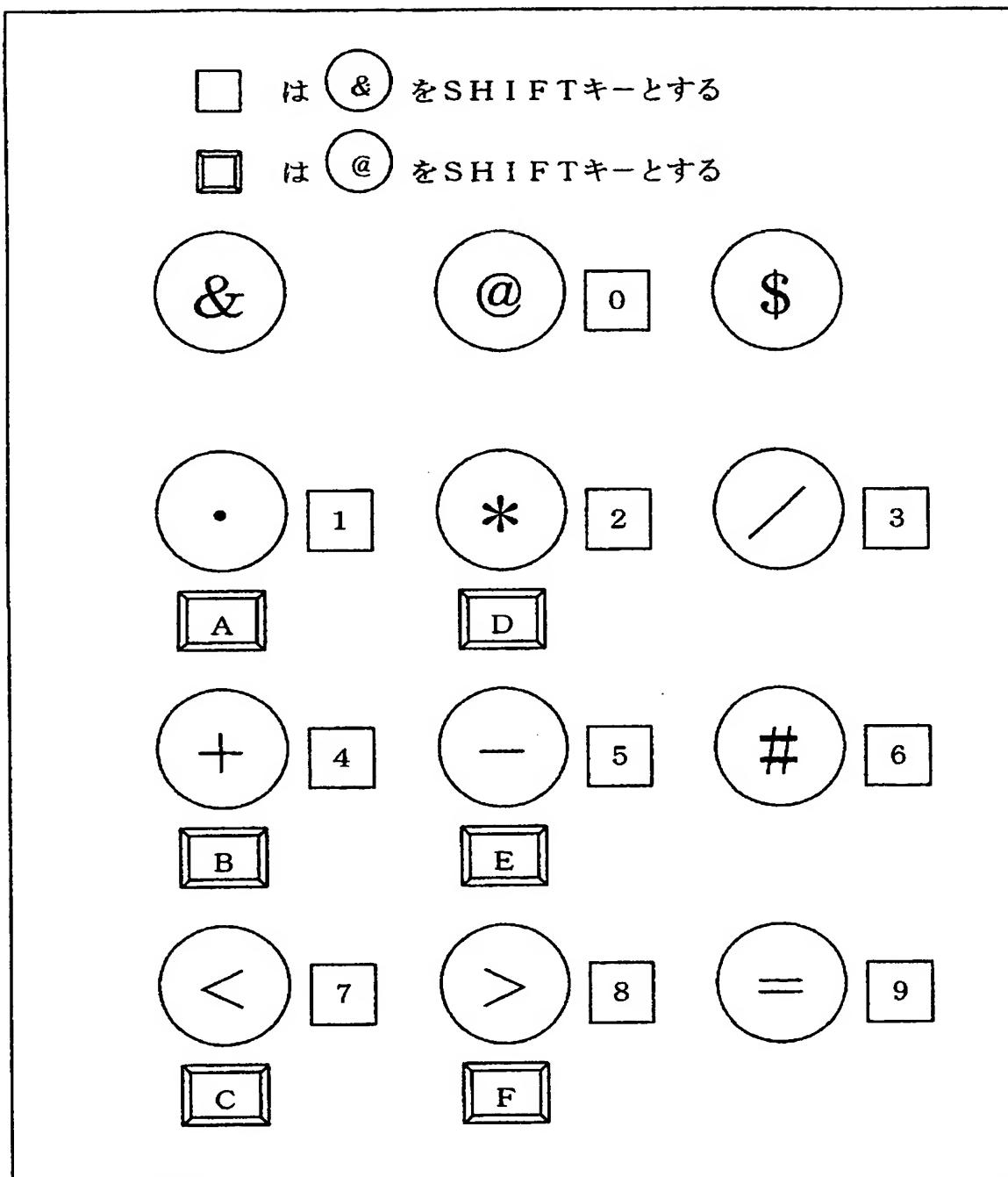
【図 29】

Ky_i 10	キー入力を即実行し、i 10 に 12 ビットセットする
Ky w_c 10	キー入力をウェイトし、押されればその変換キーコードを c 10 にセットする
Ch k ?_c 10,"0,"9...	c 10 の内容が文字 0 から 9 のコード範囲かチェックする。範囲内なら F a l s e (0)
D cl r	画面クリア
D s p_3,5,"ABC	x = 3, y = 5 の位置から A B C 文字表示
D s p c_3,5,4, c 10	x = 3, y = 5 の位置から 4 文字分 c 10、c 11、c 12、c 13、の内容の文字表示
D r v s_3,5,5	x = 3, y = 5 の位置から 5 文字分反転文字
N u m w_3,5,4, c 10, d	x = 3, y = 5 の位置から 0~9 キーを入力表示しながら 4 文字分入力して ENT キー又はクリアキー押下までウェイトする。
N u m w_3,5,4, c 10, h	x = 3, y = 5 の位置から 0~9, A~F キーを入力表示しながら 4 文字入力して ENT キー又はクリアキー押下までウェイトする。
R v s s e t_i 10,3,5,4,...	x = 3, y = 5 の位置から 4 文字分, 他 x, y, length をセットした分、i 10 をポインターとして、反転をループ状に行う、初期セット。
R v s i n c_i 10,3,5,4,...	上記 Rvsset と同じ設定で、この命令を実行する毎に反転がループ状に移行する。

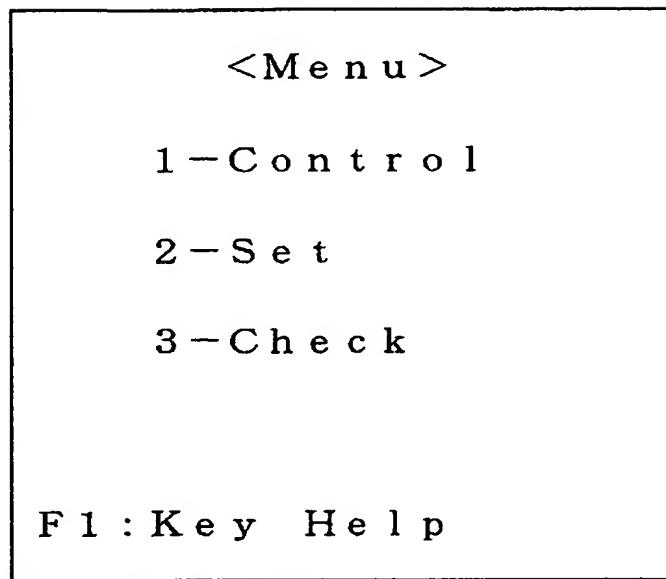
【図30】

Strani_Vsig, I sig,0	I sig をそのまま Vsig にセット
Strani_Vsig, I sig,1	I sig を反転して Vsig にセット
Strano_Osig, Vsig,0	Vsig をそのまま Osig にセット
Strano_Osig, Vsig,1	Vsig を反転して Osig にセット
Sand_Vsig1,0,Vsig2,0,Vsig3,0	Vsig 2 をそのままにしたものと Vsig 3 をそのままにしたものと AND をとってそのままにして Vsig1 にセット
Sand_Vsig1,1,Vsig2,1,Vsig3,1	Vsig 2 を反転したものと Vsig 3 を反転したものと AND をとって反転して Vsig1 にセット
Sor_Vsig1,0,Vsig2,0,Vsig3,0	Vsig 2 をそのままにしたものと Vsig 3 をそのままにしたものと OR をとってそのままにして Vsig1 にセット
Sor_Vsig1,1,Vsig2,1,Vsig3,1	Vsig 2 を反転したものと Vsig 3 を反転したものと OR をとって反転して Vsig1 にセット
Db_AF,CD,56…	バイトテーブル
Dw_3457,AFFF…	ワードテーブル
Getc_Pclabel, c 10,5, i 20	横 5 バイト毎のラベル Pclabel バイトテーブルから i 20 の内容値をインデックスとした、横 1 列 5 バイトを c 10 から 5 文字分セットする。
Geti_Pclabel, i 10,5, i 20	横 5 ワード毎のラベル Pclabel ワードテーブルから i 20 の内容値をインデックスとした、横 1 列 5 ワードを i 10 から 5 ワード分セットする。
Sfc_c 10, 5, c 20	c 10 から 5 文字分を 1 文字ずつシフトして先頭 c 10 に c 20 をセットする。
Sfi_i 10, 5, i 20	i 10 から 5 ワード分、1 ワードずつシフトして先頭 i 10 に i 20 をセットする。
Mv_i 10,Data(i 20)	i 20 の内容をインデックスとして Data メモリーから i 10 へセットする。
Mv_Data(i 10), i 20	i 10 の内容をインデックスとして i 20 の内容を Data メモリーへセットする。
Clock_c 10	カレンダークロックから読み出し c 10 を先頭として 12 文字分、年月日時分秒セット（書き込みはコントローラーで出来る）
;	コメント。CR か ; まで。
:	ラベルを識別する。
E	プログラムの終了。

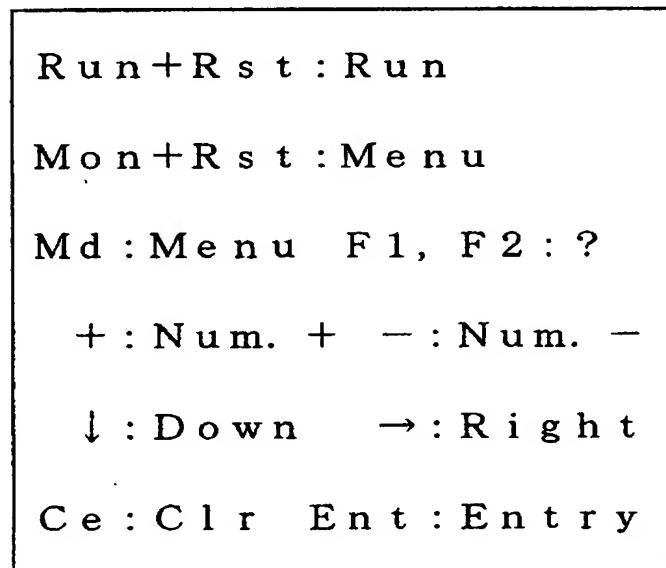
【図31】



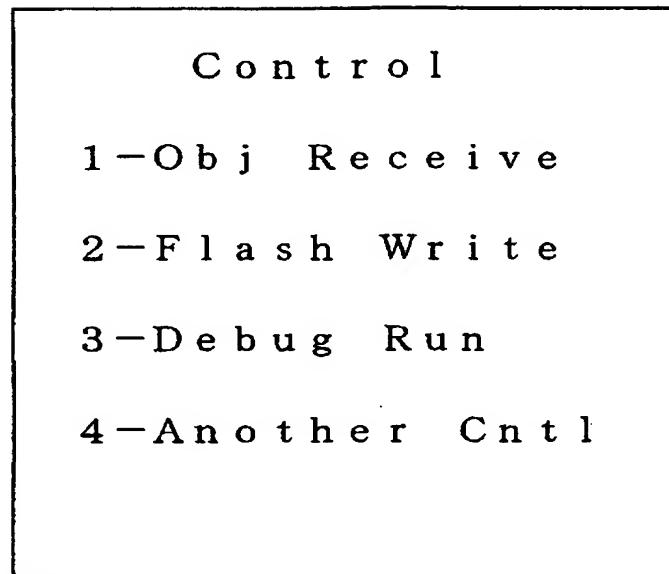
【図32】



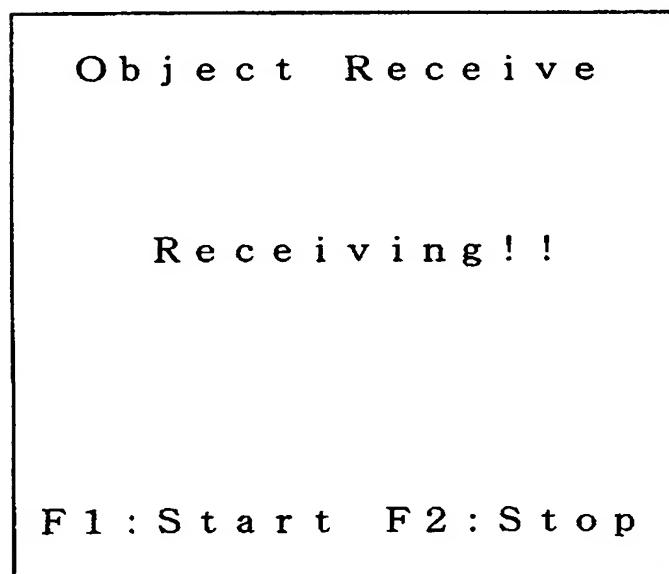
【図33】



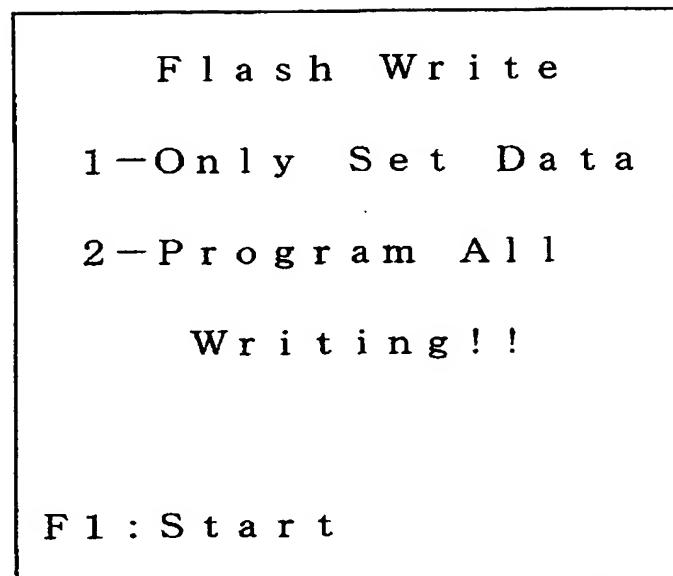
【図34】



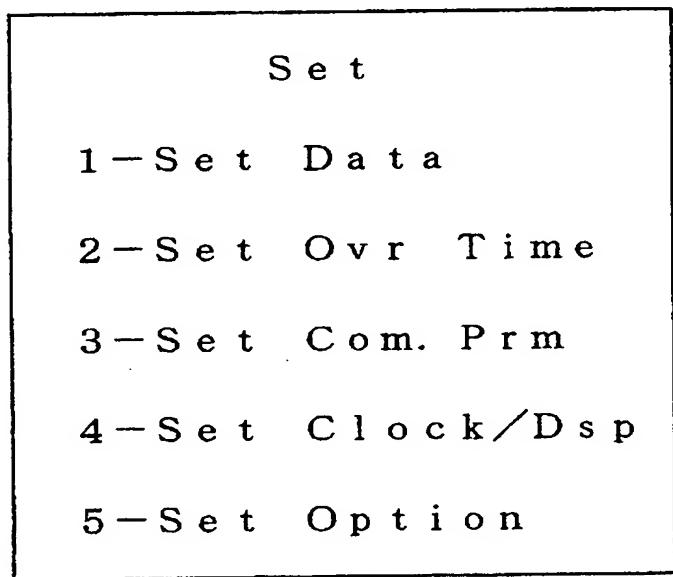
【図35】



【図36】



【図37】



【図38】

Set Data

No Data

D50 : 1000

F1 : No F2 : Data

【図39】

Set Over Time

No Data

99 : 100ms

F1 : No F2 : Data

【図40】

Como Parameter

Baud Rate : 38400

(48, 96, 192, 384)

Bit : 8 (7, 8)

Stop : 1 (1, 2)

Check : N (N, E, O)

【図41】

Com1 Parameter

Baud Rate : 38400

(48, 96, 192, 384)

Bit : 8 (7, 8)

Stop : 1 (1, 2)

Check : N (N, E, O)

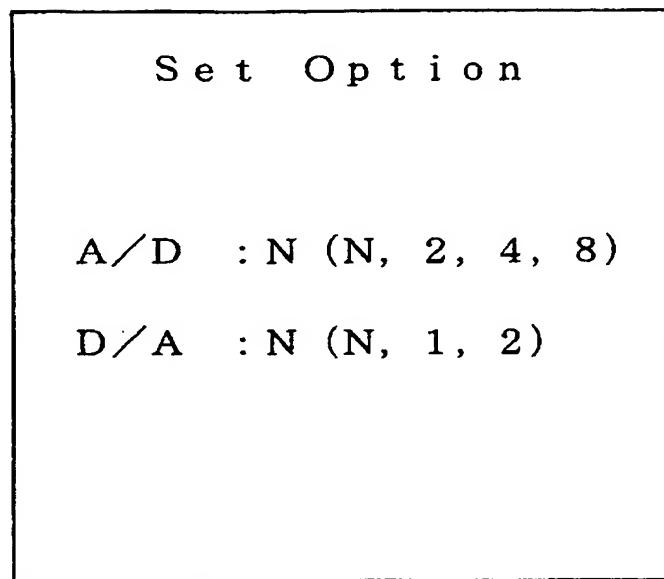
【図4 2】

Com. Terminator  
0No (No, Cr, Lf, Ex)  
1No (No, Cr, Lf, Ex)  
Com. Chr Ovr Time  
0 : 3ms 1 : 3ms  
F1 : Num Set Mode

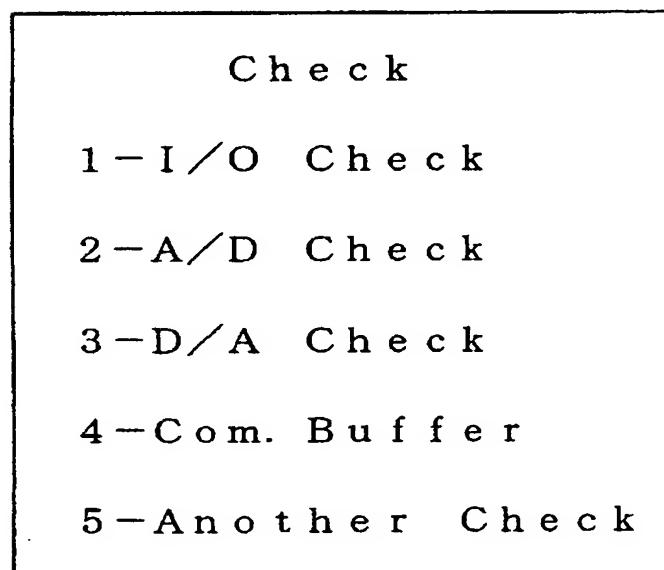
【図4 3】

Clock  
02Y12M31D  
13H04M05S  
F1 : Write Mode

【図4-4】



【図4-5】



【図46】

I/O Check

No Data

In O : FFH

Out O : 01H

F1 : No F2 : Data

【図47】

A/D Check

1 : 4095	5 : 4095
2 : 4095	6 : 4095
3 : 4095	7 : 4095
4 : 4095	8 : 4095

【図48】

D/A Check

Data

1Ch : 4095

2Ch : 4095

F2 : Data

【図49】

Com0 Rcv Buffer

Com1 Rcv Buffer

【図50】

A n o t h e r C h e c k	
C y c l e	T 7m s
I 00 : 65535	C 00 : 31H
R 00 : +0.123456-03	
V f f : ON	
F 1 : N o	

【書類名】 要約書

【要約】

【課題】

コンピューター技術、特に産業機器は特異な言語を駆使するため技術者には一般大衆と隔絶した砦の様なものが形成しており、時には、それが弊害となり、意思の疎通が感じられる事もあり、しばしばその横暴ぶりに痛感する事がある。

制作金額、納期について、我を通し、簡単な変更の発生時にも価格的に高目になったり、しばしばユーザーの嘆きを聞く事になる。又、プログラマーとして起業した初心者に関して、第1回の開発でつまずき、二度と信頼を得る事がなく、挫折の浮き目に会った多くの人々を見てきた。

本、発明はその様な砦を壊し、誰でも、気安くFAに従事して行ける様、一念発起して制作したものである。

【解決手段】

多重処理を意識させずに、流れ図（フローチャート）にそった形で、しかも、プログラム制作に指針を与えながら選択式にして、コーディング作業などの開発工数を省く。パッケージ化する事により、バグ発生をさせないようにする。

## 認定・付加情報

特許出願の番号 特願2002-383083  
受付番号 20202330387  
書類名 特許願  
担当官 塩野 実 2151  
作成日 平成15年 4月 8日

## &lt;認定情報・付加情報&gt;

【提出日】 平成14年12月 6日  
【特許出願人】 申請人  
【識別番号】 503029670  
【住所又は居所】 大阪府大阪市鶴見区鶴見5丁目6番9号301室  
【氏名又は名称】 加藤 宝一

次頁無

特願 2002-383083

出願人履歴情報

識別番号 [503029670]

1. 変更年月日 2002年12月 6日

[変更理由] 新規登録

住所 大阪府大阪市鶴見区鶴見5丁目6番9号301室  
氏名 加藤 宝一